

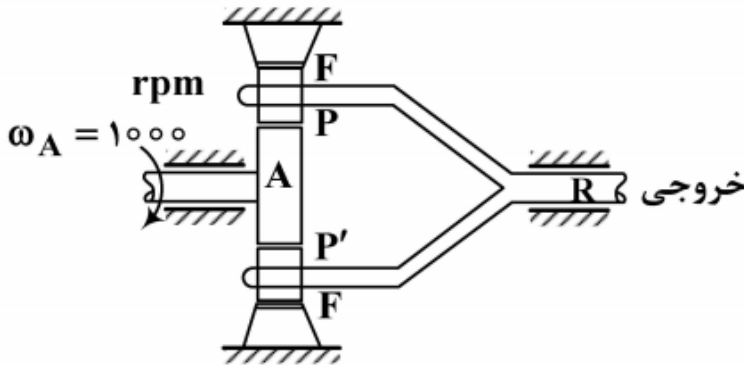
۹۱- در سری چرخنده زیر، گشتاور خروجی چند نیوتن متر است؟ ($T_A = 10 \text{ N.m}$, $N_P = 10$, $N_A = 40$)

(۱) ۱۵

(۲) ۲۰

(۳) ۲۵

(۴) ۳۰



۹۱- گزینه ۳

با توجه به نکات بیان شده در جزوه می توان تعداد دندانه چرخنده را معادل قطر آن در نظر گرفت. بنابراین شعاع A برابر با ۲۰ و شعاع P برابر با ۵ در نظر گرفته می شود. برای سرعت محل تماس A و P می توان نوشت:

$$r_A \omega_A = (2r_P) \omega_P \rightarrow \omega_P = 2000 \text{ rpm}$$

لازم به ذکر است محل اتصال P و F مرکز آنی دوران برای P بوده و به همین دلیل برای به دست آوردن سرعت از طریق چرخنده P، مقدار $2r_P$ استفاده شده است. اکنون با محاسبه سرعت مرکز P از دو مسیر مختلف، می توان سرعت خروجی را بدست آورد:

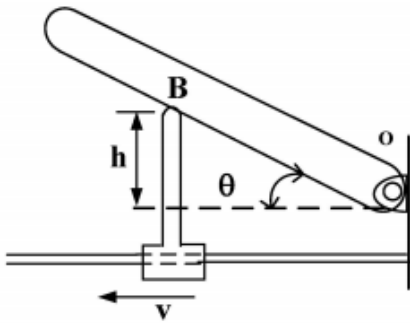
$$r_P \omega_P = r_R \omega_R = (r_A + r_P) \omega_R \rightarrow \omega_R = 400 \text{ rpm}$$

در نهایت با استفاده از بقای انرژی می توان گشتاور خروجی را بدست آورد:

$$\omega_A T_A = \omega_R T_R \rightarrow T_R = 25 \text{ Nm}$$

۹۲- در مکانیزم زیر چنانچه جسم لغزنده با سرعت $v = 1 \frac{m}{s}$ در حال حرکت به چپ باشد، مقدار سرعت دورانی

بازو، $\dot{\theta}$ ، کدام خواهد بود؟ (h بر حسب متر است.)



$$\frac{\sin^2 \theta}{h} \quad (1)$$

$$\frac{\cos^2 \theta}{h} \quad (2)$$

$$\frac{\sin \theta \cos \theta}{h} \quad (3)$$

$$\frac{\cos \theta}{h \sin \theta} \quad (4)$$

۹۲- گزینه ۱

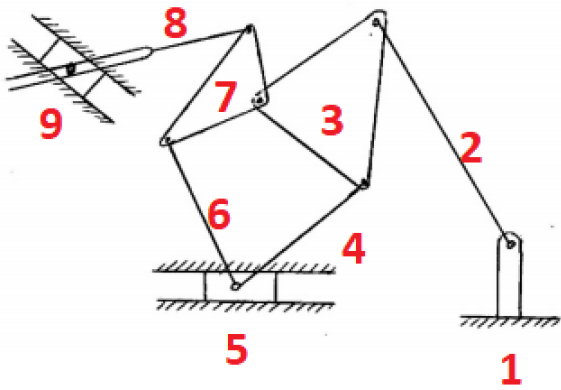
با استفاده از روابط هندسی بین اجزا می توان این سوال را حل کرد:

$$\tan \theta = \frac{h}{x} \rightarrow \frac{d}{dt} \theta (1 + \tan^2 \theta) = -\frac{h \dot{x}}{x^2}$$

$$\dot{\theta} \left(\frac{1}{\cos^2 \theta} \right) = -\frac{h \dot{x}}{hx^2} = -\tan^2 \theta \frac{\dot{x}}{h} = -\left(\frac{\sin^2 \theta}{\cos^2 \theta} \right) \frac{\dot{x}}{h}$$

$$\dot{\theta} = -\frac{\sin^2 \theta}{h}$$

۹۳- حرکت مکانیزم زیر، تابع چند ورودی مستقل است؟

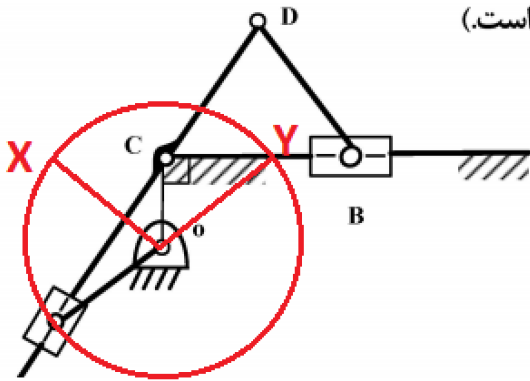


- ۱ (۱)
۲ (۲)
۳ (۳)
۴ (۴)

۹۳- گزینه ۳

این سوال را می‌توان با روش ثابت کردن اجزا به سادگی حل نمود. برای این کار ابتدا لینک شماره ۲ را ثابت می‌کنیم. مشخص است با این تغییر سیستم کماکان درجه آزادی دارد. در گام بعد لینک شماره ۳ را ثابت می‌کنیم. با توجه به اینکه نقطه پایین مثلث ۳ ثابت شده است و جسم ۵ نیز در مسیر افقی می‌تواند حرکت کند، لینک ۴ و لغزنده ۵ نیز ثابت خواهند شد. نقطه سمت چپ مثلث ۳ ثابت شده و در نتیجه نقطه سمت راست مثلث ۷ نیز ثابت است. بنابراین مکان هندسی نقطه سمت چپ مثلث ۷ نیز مشخص خواهد شد (محل تقاطع دو دایره، یکی به مرکز راس سمت راست مثلث ۷ و شعاع برای با طول ضلع پایین این مثلث و دیگری دایره‌ای به مرکز لغزنده ۵ و شعاع طول لینک ۶). در نتیجه مثلث شماره ۷ نیز مکان ثابتی دارد. لینک ۸ و لغزنده ۹ کماکان قابلیت حرکت دارند و در نتیجه با ثابت کردن یکی از آن‌ها، تمام اجزا ثابت می‌شود. بنابراین درجه آزادی سیستم برابر با ۳ است.

۹۴- برای اینکه نسبت زمان رفت به برگشت لغزنده B در مکانیزم برگشت سریع زیر برابر ۳ باشد، فاصله OC کدام است؟
(طول میله OA برابر ۸ cm و بزرگتر از فاصله بین دو لولای O و C است.)



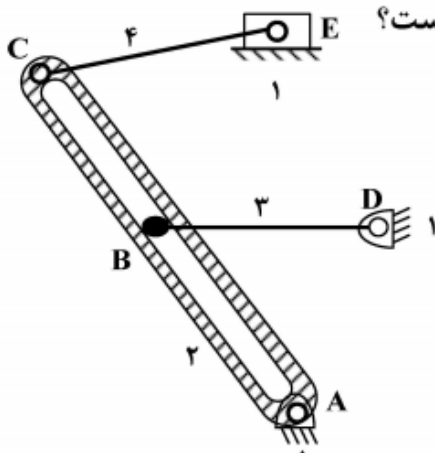
- (۱) ۲
(۲) $۲\sqrt{۲}$
(۳) ۴
(۴) $۴\sqrt{۲}$

۹۴- گزینه ۴

موقعی که لغزنده A (لغزنده سمت چپ) بر روی امتداد مسیر B قرار بگیرد، لغزنده B در دو سمت انتهایی مسیر خود خواهد بود. با توجه به اینکه نسبت زمان رفت به برگشت باید برابر با ۳ باشد، طول کمان کوچکتر $\frac{1}{3}$ کمان بزرگتر است. در نتیجه زاویه XOY برابر با ۹۰ درجه، مثلث OXY قائم‌الزاویه متساوی‌الساقین و زوایای دیگر آن ۴۵ درجه خواهد بود. با توجه به اینکه طول OX و OY برابر با ۸ است طول OC برابر است با:

$$OC = OA \cdot \cos 45 = 8 \times \frac{\sqrt{2}}{2} = 4\sqrt{2}$$

۹۵- در مکانیزم صفحه‌ای زیر به انتهای عضو ۳ در نقطه B یک پین کوچک متصل شده که درون شیار عضو ۲ حرکت می‌کند. محل مرکز آنی دوران بین عضوهای ۲ و ۳ کدام است؟



- (۱) تلاقی خطی که از AD عبور می‌کند و با خط عمود بر AC که از نقطه B می‌گذرد.
- (۲) مکانیزم دارای ۲ درجه آزادی است و نمی‌توان مرکز آنی دوران را تعیین کرد.
- (۳) راستای عمود بر AC در بی‌نهایت است.
- (۴) در نقطه B است.

۹۵- گزینه ۱

نقاط A و D به ترتیب مرکز آنی دوران ۱۲ و ۱۳ است. در نتیجه مرکز آنی دورانی ۲۳ باید بر روی خط AD باشد. از طرفی سرعت نسبی نقطه B روی لینک ۲ و ۳ در راستای لینک ۲ بوده و در نتیجه مرکز آنی دورانی ۲۳ باید عمود بر لینک ۲ در نقطه B باشد. بنابراین مرکز آنی دوران محل تقاطع این دو خط خواهد بود.